

密级状态：绝密() 秘密() 内部() 公开(√)

RK3399Pro_Linux&Android_RKNN_API_V0.9.2_

20181219

(技术部，图形显示平台中心)

文件状态:	当前版本:	V0.9.2
[] 正在修改	作 者:	杜坤明
[√] 正式发布	完成日期:	2018-12-19
	审 核:	卓鸿添
	完成日期:	2018-12-19

福州瑞芯微电子股份有限公司

Fuzhou Rockchips Semiconductor Co., Ltd

(版本所有, 翻版必究)

更新记录

版本	修改人	修改日期	修改说明	核定人
V0.9.1	杜坤明	2018-11-27	初始版本	卓鸿添
V0.9.2	杜坤明	2018-12-19	主要修改 input 和 output 的 API 定义	卓鸿添

目 录

1	主要功能说明.....	4
2	系统依赖说明.....	4
2.1	LINUX 平台依赖	4
2.2	ANDROID 平台依赖	4
3	API 使用说明.....	4
3.1	RKNN API 详细说明	5
3.1.1	<i>rknn_init</i>	6
3.1.2	<i>rknn_destroy</i>	7
3.1.3	<i>rknn_query</i>	7
3.1.4	<i>rknn_inputs_set</i>	10
3.1.5	<i>rknn_run</i>	11
3.1.6	<i>rknn_outputs_get</i>	12
3.1.7	<i>rknn_outputs_release</i>	13
3.2	RKNN 数据结构定义.....	14
3.2.1	<i>rknn_input_output_num</i>	14
3.2.2	<i>rknn_tensor_attr</i>	14
3.2.3	<i>rknn_input</i>	15
3.2.4	<i>rknn_output</i>	16
3.2.5	<i>rknn_perf_detail</i>	16
3.2.6	<i>rknn_perf_run</i>	17
3.2.7	<i>rknn_run_extend</i>	17
3.2.8	<i>rknn_output_extend</i>	17
3.2.9	<i>rknn_sdk_version</i>	17
3.2.10	<i>rknn</i> 返回值错误码.....	18

3. 3	RKNN API 基本调用流程	18
3. 4	LINUX DEMO.....	24
3. 4. 1	编译说明	24
3. 4. 2	运行说明	25
3. 5	ANDROID DEMO	25
3. 5. 1	编译说明	25
3. 5. 2	运行说明	26

1 主要功能说明

本 API SDK 为基于 RK3399Pro Linux/Android 的神经网络 NPU 硬件的一套加速方案，可为采用 RKNN API 开发的 AI 相关应用提供通用加速支持。

本文主要包含 3 个部分：

- 1) RKNN API: RKNN API 详细的 API 定义和使用说明。
- 2) Linux Demo: 编译出 Linux 平台上使用硬件加速的基于 MobileNet 的分类器 Demo 和基于 MobileNet-SSD 目标检测的 Demo。
- 3) Android Demo: 编译出 Android 平台上使用硬件加速的基于 MobileNet-SSD 目标检测的 Demo。

2 系统依赖说明

2.1 Linux 平台依赖

本 API SDK 基于 RK3399Pro 的 64 位 Linux 开发，需要在 RK3399Pro 的 64 位 Linux 系统上使用。

2.2 Android 平台依赖

本 API SDK 基于 RK3399Pro 的 Android8.1 开发，需要在 RK3399Pro 的 Android8.1 及 Android8.1 以上系统上使用。

3 API 使用说明

RKNN API 是一套基于 RK3399Pro 的 NPU 硬件加速的应用编程接口（API），开发者可以使用该 API 开发相关的 AI 应用，该 API 会自动调用 NPU 硬件加速器来进行加速。

目前该 RKNN API 在 Linux 和 Android 平台下的接口是一致的。Linux 平台上，API SDK 提供了两个使用 RKNN API 的 Demo，一个是基于 MobileNet 模型图像

分类器 Demo，另一个是基于 MobileNet-SSD 模型的目标检测 Demo；

Android 平台上，API SDK 提供了一个使用 RKNN API 的基于 MobileNet-SSD 模型的目标检测 Demo。

3.1 RKNN API 详细说明

RKNN API 为 Rockchips 为 RK3399Pro 的 NPU 硬件加速器设计的一套通用 API，该 API 需要配合 Rockchips 提供的 RKNN 模型转换工具一起使用，RKNN 模型转换工具可以将常见的模型格式转换成 RKNN 模型，例如 Tensorflow 的 pb 模型和 tflite 模型，caffe 的模型等。

RKNN 模型转换工具的详细说明请参见《RKNN-Toolkit 使用指南》。

RKNN 模型转换工具可以输出文件后缀为 .rknn 的模型文件，如 mobilenet_v1-tf.rknn。

Linux 平台上，进入 Linux/rknn_api_sdk 目录，RKNN API 的定义在 rknn_api_sdk/rknn_api/include/rknn_api.h 的头文件里。RKNN API 的动态库路径为 rknn_api_sdk/rknn_api/lib64/librknn_api.so。应用程序只需要包含该头文件和动态库，就可以编写相关的 AI 应用。

Android 平台上，进入 Android/rknn_api 目录，RKNN API 的定义在 rknn_api/include/rknn_api.h 的头文件里。RKNN API 的动态库路径为 rknn_api/lib64/librknn_api.so 和 rknn_api/lib/librknn_api.so。应用程序只需要包含该头文件和动态库，就可以编写相关的 AI 应用的 JNI 库。目前 Android 上只支持采用 JNI 的开发方式。

下面的章节是 rknn api 的函数说明。

3.1.1 rknn_init

API	<code>int rknn_init(rknn_context* context, void* model, uint32_t size, uint32_t flag)</code>
功能	创建 context 并加载 rknn 模型，并根据 flag 执行特定的初始化行为。
参数	<p><code>rknn_context* context:</code> context 对象指针。用于返回创建的 context 对象。</p> <p><code>void* model:</code> 指向 rknn 模型的指针。</p> <p><code>uint32_t size:</code> rknn 模型的大小。</p> <p><code>uint32_t flag:</code> 扩展 flag：</p> <ul style="list-style-type: none"> RKNN_FLAG_PRIOR_HIGH: 创建高优先级的 Context。 RKNN_FLAG_PRIOR_MEDIUM: 创建中优先级的 Context。 RKNN_FLAG_PRIOR_LOW: 创建低优先级的 Context。 RKNN_FLAG_ASYNC_MASK: 打开异步模式。打开之后，<code>rknn_outputs_get</code> 将不会阻塞太久，因为它直接返回的上一帧的推理结果（第一帧的推理结果除外），这将显著提高单线程模式下的推理帧率，但代价是 <code>rknn_outputs_get</code> 返回的不是当前帧的推理结果。但当 <code>rknn_run</code> 和 <code>rknn_outputs_get</code> 不在同一个线程时，则无需打开该异步模式。 RKNN_FLAG_COLLECT_PERF_MASK: 打开性能收集调试开关。打开之后能够通过 <code>rknn_query</code> 接口查询网络每层运行时间。需要注意，该标志被设置后，因为需要同步每层的执行操作，所以推理一帧的总耗时会比不使用 <code>RKNN_FLAG_COLLECT_PERF_MASK</code> 标志时更长。
返回值	int 错误码（见 rknn 返回值错误码 ）。

示例代码如下：

```
rknn_context ctx;
int ret = rknn_init(&ctx, model_data, model_data_size, 0);
```

3.1.2 rknn_destroy

API	<code>int rknn_destroy(rknn_context context)</code>
功能	卸载 rknn 模型并销毁 context 及其相关资源。
参数	<code>rknn_context context:</code> context 的对象。
返回值	<code>int</code> 错误码 (见 rknn 返回值错误码)。

示例代码如下：

```
int ret = rknn_destroy (ctx);
```

3.1.3 rknn_query

API	<code>int rknn_query(rknn_context context, rknn_query_cmd cmd, void* info, uint32_t size)</code>
功能	查询模型与 SDK 的相关信息。
参数	<code>rknn_context context:</code> context 的对象。
	<code>rknn_query_cmd cmd:</code> 查询命令。
	<code>void* info:</code> 存放返回结果的结构体变量。
	<code>uint32_t size:</code> info 对应的结构体变量的大小。
返回值	<code>int</code> 错误码 (见 rknn 返回值错误码)

当前 SDK 支持的查询命令如下表所示：

查询命令	返回结果结构体	功能
<code>RKNN_QUERY_IN_OUT_NUM</code>	rknn_input_output_num	查询 input 和 output 的 Tensor 个数。
<code>RKNN_QUERY_INPUT_ATTR</code>	rknn_tensor_attr	查询 Input Tensor 属性。
<code>RKNN_QUERY_OUTPUT_ATTR</code>	rknn_tensor_attr	查询 Output Tensor 属性。
<code>RKNN_QUERY_PERF_DETAIL</code>	rknn_perf_detail	查询网络各层运行时间。 该查询需要在 rknn_init 的 flag ‘与’ 上

		RKNN_FLAG_COLLECT_PERF_MASK，否则获取不到详细的各层性能信息。另外，RKNN_QUERY_PERF_DETAIL 查询返回的rknn_perf_detail结构体的perf_data成员不需要用户进行主动释放。 同时该查询需要在rknn_outputs_get函数调用后才能返回正确的查询结果。
RKNN_QUERY_PERF_RUN	rknn_perf_run	查询单帧推理的硬件执行时间。 同时该查询需要在rknn_outputs_get函数调用后才能返回正确的查询结果。
RKNN_QUERY_SDK_VERSION	rknn_sdk_version	查询SDK版本。

接下来的小节将依次详解各个查询命令如何使用。

3.1.3.1 查询 Input 和 Output 的 Tensor 个数

传入 RKNN_QUERY_IN_OUT_NUM 命令可以查询模型 Input 和 Output 的 Tensor 个数。其中需要先创建 rknn_input_output_num 结构体对象。

示例代码如下：

```

rknn_input_output_num io_num;
ret = rknn_query(ctx, RKNN_QUERY_IN_OUT_NUM, &io_num, sizeof(io_num));
printf("model input num: %d, output num: %d\n", io_num.n_input,
       io_num.n_output);

```

3.1.3.2 查询 Input 的 Tensor 属性

传入 RKNN_QUERY_INPUT_ATTR 命令可以查询模型 Input 的 Tensor 的属性。其中需要先创建 rknn_tensor_attr 结构体对象。

示例代码如下：

```
rknn_tensor_attr input_attrs[io_num.n_input];
memset(input_attrs, 0, sizeof(input_attrs));
for (int i = 0; i < io_num.n_input; i++) {
    input_attrs[i].index = i;
    ret = rknn_query(ctx, RKNN_QUERY_INPUT_ATTR, &(input_attrs[i]),
                      sizeof(rknn_tensor_attr));
}
```

3.1.3.3 查询 Output 的 Tensor 属性

传入 RKNN_QUERY_OUTPUT_ATTR 命令可以查询模型 Output 的 Tensor 的属性。其中需要先创建 rknn_tensor_attr 结构体对象。

示例代码如下：

```
rknn_tensor_attr output_attrs[io_num.n_output];
memset(output_attrs, 0, sizeof(output_attrs));
for (int i = 0; i < io_num.n_output; i++) {
    output_attrs[i].index = i;
    ret = rknn_query(ctx, RKNN_QUERY_OUTPUT_ATTR, &(output_attrs[i]),
                      sizeof(rknn_tensor_attr));
}
```

3.1.3.4 查询网络各层运行时间

如果在 rknn_init 函数调用时有设置 RKNN_FLAG_COLLECT_PERF_MASK 标志，那么在执行 rknn_run 完成之后，可以传入 RKNN_QUERY_PERF_DETAIL 命令来查询网络每层运行时间。其中需要先创建 rknn_perf_detail 结构体对象。

另外，RKNN_QUERY_PERF_DETAIL 查询返回的 rknn_perf_detail 结构体的 **perf_data** 成员不需要用户进行主动释放。

同时该查询需要在 rknn_outputs_get 函数调用后才能返回正确的查询结果。

示例代码如下：

```
rknn_perf_detail perf_detail;
ret = rknn_query(ctx, RKNN_QUERY_PERF_DETAIL, &perf_detail,
                  sizeof(rknn_perf_detail));
printf("%s", perf_detail.perf_data);
```

3.1.3.5 查询单帧推理的时间

传入 RKNN_QUERY_PERF_RUN 命令可以查询单帧推理的硬件执行时间。其中需要先创建 rknn_perf_run 结构体对象。

同时该查询需要在 rknn_outputs_get 函数调用后才能返回正确的查询结果。

示例代码如下：

```
rknn_perf_run perf_run;
ret = rknn_query(ctx, RKNN_QUERY_PERF_RUN, &perf_run,
                  sizeof(rknn_perf_run));
printf("%ld", perf_run.run_duration);
```

3.1.3.6 查询 SDK 版本

传入 RKNN_QUERY_SDK_VERSION 命令可以查询 RKNN API 以及 Driver 的版本。其中需要先创建 rknn_sdk_version 结构体对象。

示例代码如下：

```
rknn_sdk_version version;
ret = rknn_query(ctx, RKNN_QUERY_SDK_VERSION, &version,
                  sizeof(rknn_sdk_version));
printf("api version: %s\n", version.api_version);
printf("driver version: %s\n", version.drv_version);
```

3.1.4 rknn_inputs_set

API	int rknn_inputs_set(rknn_context context, uint32_t n_inputs, rknn_input inputs[])
-----	---

功能	设置 inputs 的 buffer 以及参数。 Buffer 及参数需存储在 rknn_input 中。该函数能够支持多个 input，其中每个 input 是 rknn_input 结构体对象，在传入之前用户需要设置该对象。
参数	rknn_context context: context 的对象。
	uint32_t n_inputs: inputs 的个数。
	rknn_input inputs[]: inputs 的数组指针，数组每个元素是 rknn_input 结构体对象。
返回值	int 错误码（见 rknn 返回值错误码 ）

示例代码如下：

```

rknn_input inputs[1];
memset(inputs, 0, sizeof(inputs));
inputs[0].index = 0;
inputs[0].type = RKNN_TENSOR_UINT8;
inputs[0].size = img_width*img_height*img_channels;
inputs[0].pass_through = FALSE;
inputs[0].fmt = RKNN_TENSOR_NHWC;
inputs[0].buf = in_data;

ret = rknn_inputs_set(ctx, 1, inputs);

```

更详细的使用方法见 [【RKNN API 基本调用流程】](#) 章节的步骤 4。

3.1.5 rknn_run

API	int rknn_run(rknn_context context, rknn_run_extend* extend)
功能	执行一次模型推理，调用之前需要先通过 rknn_inputs_set 函数设置 input 数据。 该函数正常不会阻塞，但是当有超过 3 次推理结果没有通过 rknn_outputs_get 获取时则会阻塞，直至 rknn_outputs_get 被调用。
参数	rknn_context context: context 的对象。
	rknn_run_extend* extend: 扩展信息的指针，用于设置或输出当前 rknn_run 对应的帧的信息，如 frame_id(详见 rknn_api.h 的 rknn_run_extend 定义)。如不用，可赋 NULL。
返回值	int 错误码（见 rknn 返回值错误码 ）

示例代码如下：

```
ret = rknn_run(ctx, NULL);
```

3.1.6 rknn_outputs_get

API	<code>int rknn_outputs_get(rknn_context context, uint32_t n_outputs, rknn_output outputs[], rknn_output_extend* extend)</code>
功能	<p>等待推理操作结束并获取 outputs 结果。</p> <p>该函数能够一次获取多个 output 数据。其中每个 output 是 rknn_output 结构体对象，在函数调用之前需要依次创建并设置每个 rknn_output 对象。另外，在推理结束前该函数会一直阻塞（除非有异常出错）。output 结果最后会被存至 outputs[] 数组。</p> <p>对于 output 数据的 buffer 存放可以采用两种方式：一种是用户自行申请和释放，此时 rknn_output 对象的 is_prealloc 需要设置为 TRUE，并且将 buf 指针指向用户申请的 buffer；另一种是由 rknn 来进行分配，此时 rknn_output 对象的 is_prealloc 设置为 FALSE 即可，函数执行之后 buf 将指向 output 数据。</p>
参数	<p><code>rknn_context context</code>: context 的对象。</p> <p><code>uint32_t n_outputs</code>: outputs 数组的个数，该个数要与 rknn 模型的 output 个数一致。 (rknn 模型的 output 个数可以通过 rknn_query 查询得到。)</p> <p><code>rknn_output outputs[]</code>: output 数据的数组，其中数组每个元素为 rknn_output 结构体对象，代表模型的一个 output。</p> <p><code>rknn_output_extend* extend</code>: 扩展信息的指针，用于输出当前 output 对应的帧的信息，如 frame_id (详见 rknn_api.h 的 rknn_output_extend 定义)。如不用，可赋 NULL。</p>
返回值	<code>int</code> 错误码 (见 rknn 返回值错误码)

示例代码如下：

```

rknn_output outputs[io_num.n_output];
memset(outputs, 0, sizeof(outputs));
for (int i = 0; i < io_num.n_output; i++) {
    outputs[i].want_float = TRUE;
    outputs[i].is_prealloc = FALSE;
}
ret = rknn_outputs_get(ctx, io_num.n_output, outputs, NULL);
    
```

更详细的使用方法见【[RKNN API 基本调用流程](#)】章节的步骤 6。

3.1.7 rknn_outputs_release

API	<code>int rknn_outputs_release(rknn_context context, uint32_t n_outputs, rknn_output outputs[])</code>
功能	<p>释放由 <code>rknn_outputs_get</code> 获取的 <code>outputs</code>。</p> <p>在 <code>outputs</code> 不再使用时需要调用该函数进行 <code>outputs</code> 的释放（不管 <code>rknn_output[x].is_prealloc</code> 是 TRUE 还是 FALSE 都需要调用该函数进行最终的释放）。</p> <p>该函数被调用后，当 <code>rknn_output[x].is_prealloc = FALSE</code> 时，由 <code>rknn_outputs_get</code> 获取的 <code>rknn_output[x].buf</code> 地址也会被自动释放；当 <code>rknn_output[x].is_prealloc = TRUE</code> 时，<code>rknn_output[x].buf</code> 则需要用户自己主动释放。</p>
参数	<p><code>rknn_context context</code>: <code>context</code> 的对象</p> <p><code>uint32_t n_outputs</code>: <code>outputs</code> 数组的个数，该个数要与 <code>rknn</code> 模型的 <code>output</code> 个数一致。 (<code>rknn</code> 模型的 <code>output</code> 个数可以通过 <code>rknn_query</code> 查询得到)</p> <p><code>rknn_output outputs[]</code>: <code>outputs</code> 的数组指针</p>
返回值	<code>int</code> 错误码（见 rknn 返回值错误码 ）

示例代码如下

```

ret = rknn_outputs_release(ctx, io_num.n_output, outputs);
    
```

3.2 RKNN 数据结构定义

3.2.1 rknn_input_output_num

结构体 rknn_input_output_num 表示 input 和 output 的 Tensor 个数，其结构体成员变量

如下表所示：

成员变量	数据类型	含义
n_input	uint32_t	Input Tensor 个数
n_output	uint32_t	Output Tensor 个数

3.2.2 rknn_tensor_attr

结构体 rknn_tensor_attr 表示模型的 Tensor 的属性，结构体的定义如下表所示：

成员变量	数据类型	含义
index	uint32_t	表示 input 或 output 的 Tensor 的索引。 当使用 rknn_query 查询前，该 index 需要进行设置。
n_dims	uint32_t	Tensor 维度个数。
dims	uint32_t []	Tensor 各维度值。
name	char []	Tensor 名称。
n_elems	uint32_t	Tensor 数据元素个数。
size	uint32_t	Tensor 数据所占内存大小。
fmt	rknn_tensor_format	Tensor 维度的格式，有以下格式： RKNN_TENSOR_NCHW RKNN_TENSOR_NHWC
type	rknn_tensor_type	Tensor 数据类型，有以下数据类型： RKNN_TENSOR_FLOAT32 RKNN_TENSOR_FLOAT16

		RKNN_TENSOR_INT8 RKNN_TENSOR_UINT8 RKNN_TENSOR_INT16
qnt_type	rknn_tensor_qnt_type	Tensor 量化类型，有以下的量化类型： RKNN_TENSOR_QNT_NONE：未量化； RKNN_TENSOR_QNT_DFP：动态定点法量化； RKNN_TENSOR_QNT_AFFINE_ASYMMETRIC：非对称量化。
f1	int8_t	RKNN_TENSOR_QNT_DFP 量化类型的参数。
zp	uint32_t	RKNN_TENSOR_QNT_AFFINE_ASYMMETRIC 量化类型的参数。
scale	float	RKNN_TENSOR_QNT_AFFINE_ASYMMETRIC 量化类型的参数。

3.2.3 rknn_input

结构体 rknn_input 表示模型的一个数据 input，用来作为参数传入给 rknn_inputs_set 函数。结构体的定义如下表所示：

成员变量	数据类型	含义
index	uint32_t	该 input 的索引。
buf	void*	input 数据 Buffer 的指针。
size	uint32_t	input 数据 Buffer 所占内存大小。
pass_through	uint8_t	input 数据直通模式。 TRUE：input 数据不做任何转换直接传至 rknn 模型的 input 节点，因此下面的 type 和 fmt 不需要进行设置。 FALSE：input 数据会根据下面的 type 和 fmt

		转换成跟模型的 input 节点一致的数据，因此下面的 type 和 fmt 需要进行设置。
type	rknn_tensor_type	input 数据的类型。
fmt	rknn_tensor_format	input 数据的格式。

3.2.4 rknn_output

结构体 rknn_output 表示模型的一个数据 output，用来作为参数传入给 rknn_outputs_get 函数。结构体的定义如下表所示：

成员变量	数据类型	含义
want_float	uint8_t	标识是否需要将 output 数据转为 float 类型的 output。
is_prealloc	uint8_t	标识存放 output 数据的 Buffer 是否是预分配。
index	uint32_t	该 output 的索引。
buf	void*	output 数据 Buffer 的指针。
size	uint32_t	output 数据 Buffer 所占内存大小。

is_prealloc 为 FALSE 时，在 rknn_outputs_ge 函数执行后，结构体对象的 index/buf/size 成员将会被赋值，因此这三个成员变量不需要预先赋值。

is_prealloc 为 TRUE 时，结构体对象的 index/buf/size 需要预先被赋值，否则 rknn_outputs_get 函数调用会失败并报错。

3.2.5 rknn_perf_detail

结构体 rknn_perf_detail 表示模型的性能详情，结构体的定义如下表所示：

成员变量	数据类型	含义
perf_data	char*	性能详情包含网络每层运行时间，能够直接打印出来查看。
data_len	uint64_t	存放性能详情的字符串数组的长度。

3.2.6 rknn_perf_run

结构体 rknn_perf_run 表示模型的单次推理的执行时间，结构体的定义如下表所示：

成员变量	数据类型	含义
run_duration	int64_t	模型的单次推理的硬件执行时间。

3.2.7 rknn_run_extend

结构体 rknn_run_extend 表示 rknn_run 的扩展信息，用来作为参数传入给 rknn_run 函数，

结构体的定义如下表所示：

成员变量	数据类型	含义
frame_id	uint64_t	返回参数，表示当前 run 的帧 id。该 id 与 rknn_output_extend.frame_id 一一对应，在 rknn_run 和 rknn_outputs_get 处于不同线程的情况下，可以用来确定帧的对应关系。

3.2.8 rknn_output_extend

结构体 rknn_output_extend 表示 rknn_outputs_get 的扩展信息，用来作为参数传入给 rknn_outputs_get 函数，结构体的定义如下表所示：

成员变量	数据类型	含义
frame_id	uint64_t	返回参数，表示当前 output 的帧 id。该 id 与 rknn_run_extend.frame_id 一一对应，在 rknn_run 和 rknn_outputs_get 处于不同线程的情况下，可以用来确定帧的对应关系。

3.2.9 rknn_sdk_version

结构体 rknn_sdk_version 用来表示 RKNN SDK 的版本信息，结构体的定义如下：

成员变量	数据类型	含义
api_version	char []	rknn api 的版本信息。
drv_version	char []	rknn api 所基于的驱动版本信息。

3.2.10 rknn 返回值错误码

RKNN API 函数的返回值错误码定义如下表所示

错误码	错误详情
RKNN_SUCC	执行成功
RKNN_ERR_FAIL	执行出错
RKNN_ERR_TIMEOUT	执行超时
RKNN_ERR_DEVICE_UNAVAILABLE	NPU 设备不可用
RKNN_ERR_MALLOC_FAIL	内存分配失败
RKNN_ERR_PARAM_INVALID	传入参数错误
RKNN_ERR_MODEL_INVALID	传入的 RKNN 模型无效
RKNN_ERR_CTX_INVALID	传入的 rknn_context 无效
RKNN_ERR_INPUT_INVALID	传入的 rknn_input 对象无效
RKNN_ERR_OUTPUT_INVALID	传入的 rknn_output 对象无效
RKNN_ERR_DEVICE_UNMATCH	版本不匹配

3.3 RKNN API 基本调用流程

- 1) 读取 rknn 模型文件到内存，这边的 rknn 模型文件就是用前面介绍的 RKNN 模型转换工具生成的文件后缀为 .rknn 的模型文件，如 mobilenet_v1-tf.rknn。
- 2) 调用 rknn_init 初始化 context 并加载 rknn 的模型。代码如下：

```

rknn_context ctx = 0;
ret = rknn_init(&ctx, model, model_len, RKNN_FLAG_PRIOR_MEDIUM);
if(ret < 0) {
    printf("rknn_init fail! ret=%d\n", ret);
    goto Error;
}
    
```

其中，ctx 为 context 对象；model 为 rknn 模型在内存里的指针；model_len 为模型大小；RKNN_FLAG_PRIOR_MEDIUM 为优先级标志位。（其他标志位详见 rknn_api.h 的 RKNN_FLAG_XXX。）

- 3) rknn 模型的 input/output 属性可能已经和原始模型（pb 或 caffe）不同，因此需要通过 rknn_query 这个 api 获取 input 和 output 的属性，如下：

```

rknn_input_output_num io_num;
ret = rknn_query(ctx, RKNN_QUERY_IN_OUT_NUM, &io_num, sizeof(io_num));
if(ret < 0) {
    printf("rknn_query fail! ret=%d\n", ret);
    goto Error;
}
    
```

上述接口用于获取 input/output 的个数，个数会存储在 output_num.n_input 和 output_num.n_output 里。

接下来获取 output 的属性：

```

rknn_tensor_attr output0_attr;
output0_attr.index = 0;
ret = rknn_query(ctx, RKNN_QUERY_OUTPUT_ATTR, &output0_attr,
sizeof(output0_attr));
if(ret < 0) {
    printf("rknn_query fail! ret=%d\n", ret);
    goto Error;
}
    
```

上述接口用于获取某个 output 的属性，记得填写 rknn_tensor_attr 的 index（该 index 不能大于等于前面获取的 output 的个数）。（属性定义详见 [rknn_tensor_attr](#)）

获取某个 input 的属性方法与获取 output 属性方法类似。

- 4) 根据 rknn 模型的 input 参数和 input 数据的具体格式，调用 rknn_input_set 对 inputs 进行设置。代码如下：

```
rknn_input inputs[1];
inputs[0].index = input_index;
inputs[0].buf = img.data;
inputs[0].size = img_width * img_height * img_channels;
inputs[0].pass_through = FALSE;
inputs[0].type = RKNN_TENSOR_UINT8;
inputs[0].fmt = RKNN_TENSOR_NHWC;
ret = rknn_inputs_set(ctx, 1, inputs);
if(ret < 0) {
    printf("rknn_input_set fail! ret=%d\n", ret);
    goto Error;
}
```

首先，先创建 rknn_input 数组（这边假设只有一个 input，因此数组大小设为 1），然后填充数组的每个数组项的每个成员。

其中：

inputs[0].index 为 rknn 模型的 input node 的索引。

inputs[0].buf 为 cpu 可以访问的 buffer 指针，一般是指向由 Camera 产生的图像数据，如 RGB888 的数据。

inputs[0].size 为 buffer 的大小。

inputs[0].pass_through 为 input 数据直通模式选择。

TRUE: 如果用户传入的 input 数据的属性（主要是 type 和 fmt 以及量化参数）和通过 rknn_query 查询得到的 input 属性一致，则可以将该变量设为 TRUE，同时下面的 type 和 fmt 无需进行设置。在这种模式下，rknn_inputs_set 会将用户传入的 input 数据直接传至 rknn 模型的 input 节点。

这种模式用于用户已知 rknn 模型的 input 属性，并且已经将原始输入数据自行转为与 rknn 模型 input 一致的数据。

FALSE: 如果用户传入的 input 数据的属性（主要是 type 和 fmt 以及量化参数）和通过 rknn_query 查询得到的 input 属性不一致，则需要将该变量设为 FALSE，

同时下面的 type 和 fmt 也需要根据用户传入的 input 数据进行设置。在这种模式下，rknn_inputs_set 函数会自动进行类型、格式的转换以及量化的处理。注意，目前这种模式下不支持用户传入使用动态定点量化 (DFP) 或非对称量化 (AFFINE ASYMMETRIC) 的 input 数据。

inputs[0].type 为 buffer 的数据类型，如果是 RGB888 的数据，则为 RKNN_TENSOR_UINT8。

inputs[0].fmt 为 buffer 的数据格式，也就是 NHWC 或 NCHW，一般 Camara 获取的数据格式为 RKNN_TENSOR_NHWC。

- 5) 在 inputs 参数设置完毕后，调用 rknn_run 触发推理的操作，该函数正常情况下会立即返回，并不会阻塞（但是当有超过 3 次推理的结果没有通过 rknn_outputs_get 获取时则会阻塞，直至 rknn_outputs_get 被调用）。代码如下：

```
ret = rknn_run(ctx, NULL);
if(ret < 0) {
    printf("rknn_run fail! ret=%d\n", ret);
    goto Error;
}
```

- 6) 执行完 rknn_run，可以调用 rknn_outputs_get 等待推理完成，该函数会阻塞直到推理完成，推理完成后可以获取推理的结果。代码如下：

```
rknn_output outputs[1];
outputs[0].want_float = TRUE;
outputs[0].is_prealloc = FALSE;
ret = rknn_outputs_get(ctx, 1, outputs, NULL);
if(ret < 0) {
    printf("rknn_outputs_get fail! ret=%d\n", ret);
    goto Error;
}
```

首先，先创建 rknn_output 数组（这边假设只有一个 output，因此数组大小设为 1）。

rknn_output 结构体的前两个成员变量必须赋值，分别是 outputs[0].want_float 和 outputs[0].is_prealloc。

want_float: 由于 rknn 模型的 output 可能与转换前的原始模型的 output 不一致，一般情况下，rknn 模型的 output 类型为 UINT8 或 FP16（rknn 模型的 output 具体属性可以通过 rknn_query 查询获得），如果用户希望获得的是 FP32 的浮点 output 数据，则可以将该变量置为 true；如果希望获得是 rknn 模型原始的 output 数据，则置为 FALSE 即可。

is_prealloc = FALSE: 如果用户没有预先分配各个 output 的 buffer，可以将该预分配标志设为 FALSE，剩下的 outputs[0] 结构体的其余成员变量则不需要赋值。函数返回后，推理的结果会存储在 output[0] 结构体中，其中：

outputs[0].index 为对应 output 的 node 索引。

outputs[0].buf 为存放推理结果的 buf 指针。

outputs[0].size 为推理结果的 size 大小。

另外，该 output[0] 推理结果的其他属性可以通过 rknn_query 查询得到。这边需要注意的是，outputs[0].buf 在 rknn_outputs_release 函数被调用时会自动释放，因此不需要用户主动释放。

is_prealloc = TRUE: 如果用户有预先分配 output 的 buffer，则需要将预分配标志 outputs[0].is_prealloc 设为 TRUE，同时 outputs[0] 结构体的其余成员变量也需要赋值，如下：

```

rknn_output outputs[1];
outputs[0].want_float = TRUE;
outputs[0].is_prealloc = TRUE;
outputs[0].index = 0;
outputs[0].buf = output0_buf;
outputs[0].size = output0_attr.n_elems * sizeof(float);
ret = rknn_outputs_get(ctx, 1, outputs, NULL);
if(ret < 0) {
    printf("rknn_outputs_get fail! ret=%d\n", ret);
    goto Error;
}
    
```

其中：

`outputs[0].index` 为对应 output 的 node 索引。用户需要指定获取的 output 的 index，该 index 需小于 rknn 模型的 output 个数(rknn 模型的 output 个数可由 rknn_query 查询得到)。

`outputs[0].buf` 为存放推理结果的 buf 指针。该 buf 需要用户提前创建好。

`outputs[0].size` 为推理结果的 size 大小。也就是用户创建 buf 的 size。该 size 需要根据相应的 output 的属性以及 want_float 变量来计算。

当 want_float 为 FALSE 时，该 size 等于 `output0_attr.size`；

当 want_float 为 TRUE 时，该 size 等于 `output0_attr.n_elems*sizeof(float)`。

(`output0_attr` 为通过 rknn_query 查询 index 为 0 的 output 属性)

`rknn_outputs_get` 函数返回后，相应 index 的推理结果会存储在用户创建的 `output[0].buf` 里，由于该 buf 是用户创建的，在不需要再使用时，用户需主动释放以避免内存泄漏。

- 7) 当由 `rknn_outputs_get` 获取的所有 `outputs` 不再需要使用之后，需要调用 `rknn_outputs_release` 对该 `outputs` 进行释放，否则会造成内存泄漏。代码如下：

```

rknn_outputs_release(ctx, 1, outputs);
    
```

该函数的传参方式与 `rknn_outputs_get` 类似。

需要注意的是，不管 `rknn_outputs_get` 传入的 `rknn_output[x].is_prealloc` 是 TRUE

还是 FALSE 都需要调用该函数对 output 进行最终的释放。

- 8) 需要进行多次推理, 可跳回步骤 4 进行下一次推理。
- 9) 程序需要退出时, 需要调用 rknn_destroy 卸载 rknn 模型并销毁 context。代码如下:

```
rknn_destroy(ctx);
```

更具体代码请参见 API SDK 的 Linux 目录下的:

rknn_api_sdk/rknn_mobilenet.cpp 和 rknn_api_sdk/rknn_ssd.cpp

或 Android 目录下的:

rk_ssd_demo/app/src/main/jni/ssd_image.cc

3.4 Linux Demo

3.4.1 编译说明

API SDK 的 Linux 目录下提供了两个使用 RKNN API 的 Demo, 一个是基于 MobileNet 模型图像分类器 Demo, 另一个基于 MobileNet-SSD 模型的目标检测 Demo。

进入 Linux/rknn_api_sdk 目录, 这两个 Demo 的主源文件为 rknn_api_sdk/rknn_mobilenet.cpp 和 rknn_api_sdk/rknn_ssd.cpp, 具体编译方法如下:

- 1) 安装交叉编译工具, 执行:

```
sudo apt install gcc-aarch64-linux-gnu
```

```
sudo apt install g++-aarch64-linux-gnu
```

- 2) cd rknn_api_sdk; mkdir build; cd build; cmake ..

- 3) make

make 结束后即可在 rknn_api_sdk/build/生成 rknn_mobilenet 和 rknn_ssd 两个可执行文件。

注：目前该 Demo 只适用于 64 位的 RK3399Pro Linux 系统，同时只提供 64 位的 rknn_api 库，在 Ubuntu16.04 64 位系统上验证通过。

3.4.2 运行说明

rknn_mobilenet 和 rknn_ssd 的运行需要将相关依赖库拷贝至/usr/lib64/下，同时将相关资源文件拷贝至/tmp 目录下，具体步骤如下：

- 1) 将 rknn_api_sdk/3rdparty/opencv/lib64 和 rknn_api_sdk/rknn_api/lib64 目录下的文件拷贝至 RK3399Pro 目标板的/usr/lib64/目录下。
- 2) 将 API SDK 的 Linux/tmp/目录下的资源文件拷贝至 RK3399Pro 目标板的/tmp/目录下。
- 3) 将上述 rknn_api_sdk/build 目录里编译生成的 rknn_mobilenet 和 rknn_ssd 也拷贝至 RK3399Pro 目标板的/tmp/目录下。
- 4) 进入 RK3399Pro 目标板的/tmp 目录执行：

```
./rknn_mobilenet
```

执行成功后会有执行时间和检测结果的打印。

进入 RK3399Pro 目标板的/tmp 目录执行：

```
./rknn_ssd
```

执行成功后会有执行时间和检测结果的打印，同时还会在 RK3399Pro 目标板的/tmp 目录下生成包含检测结果的图像 out.jpg，可以导出 out.jpg 查看检测结果。

3.5 Android Demo

3.5.1 编译说明

API SDK 的 Android 目录下有一个 rknn_api 目录和一个 rk_ssd_demo 目录。

如想直接使用 RKNN API 来开发自己的 JNI 库，则 JNI 库可以直接包含 rknn_api 里的

include/rknn_api.h 和 lib64/librknn_api.so 来调用到 rknn_api。

Android/rk_ssd_demo 目录为使用 RKNN API 的基于 MobileNet-SSD 模型的目标检测 Demo。该 demo 完整的 ssd 目标检测 demo，包含了 java 和 jni 的部分，其中 jni 目录的路径为：rk_ssd_demo/app/src/main/jni。该 jni 目录里已经包含了 rknn_api.h 头文件，另外 librknn_api.so 的存放路径为：rk_ssd_demo/app/src/main/jniLibs/arm64-v8a。

rk_ssd_demo 的具体编译方法如下：

进入 rk_ssd_demo 目录，运行 AndroidStudio 打开该目录的工程文件，编译并生成 apk 即可。
(需要 NDK 的支持，在 android-ndk-r16b 上验证通过)。

3.5.2 运行说明

直接在 RK3399Pro 的 Android 上运行该 apk 即可。